

**VIVOTEK SC8131**  
カウント精度向上方法



## パラメーター最適化

カメラを設置した高さを、歯車アイコンの設定画面「カメラの高さ」に入力します。



The screenshot displays a software interface for camera optimization. On the left, a live video feed from a camera labeled '(TCP-V)' shows a person standing in a room. A green grid is overlaid on the video, and a blue box with the number '5' and 'H: 179' is positioned over the person. An orange callout box points to this area with the text: '映像の中央で身長が正しく測定できているか確認します。正しく表示されない場合は「カメラの高さ」の値を変更します。' (Check if the height is correctly measured in the center of the image. If it is not displayed correctly, change the value of 'Camera Height').

On the right, the 'カメラの高さ' (Camera Height) setting is highlighted with an orange box and set to '280 cm'. Below it, the 'カメラの角度' (Camera Angle) is set to 'チルト 0'. A '詳細' (Details) section is expanded, showing a '感度' (Sensitivity) slider set to '誤報を除く' (Exclude false alarms) and '消失した対象物を差し引く' (Subtract disappeared objects). The '深度ノイズフィルタ' (Depth Noise Filter) is set to '1' on a scale of 1 to 18. The '光学ズーム' (Optical Zoom) is set to '1x' on a scale of 1x to 1.8x. At the bottom right are '保存' (Save) and '破棄' (Discard) buttons.

カメラの高さ ⓘ  
280 cm

カメラの角度 ⓘ  
チルト 0

詳細 ▲

感度  
誤報を除く 消失した対象物を差し引く

深度ノイズフィルタ ⓘ  
1 18  
\* 深度ノイズは、カスタムプロパティの表示が深度の場合にのみ表示されます。

光学ズーム  
1x 1.8x

保存 破棄

## 拡大率

The screenshot displays a 3D simulation of a warehouse interior. The camera view shows a perspective of the space with a green grid overlay. A blue cube with the number '5' and 'H: 179' is visible. The top left of the camera view shows '(TCP-V)' and the top right shows the timestamp '2021/12/23 10:49:13'.

The settings panel on the right includes the following controls:

- カメラの高さ (Camera Height): 280 cm
- カメラの角度 (Camera Angle): チルト 0
- 詳細 (Details) section:
  - 感度 (Sensitivity): 誤報を除く (Exclude false alarms) to 消失した対象物を差し引く (Subtract disappeared objects)
  - 深度ノイズフィルタ (Depth Noise Filter): 1 to 18
  - 光学ズーム (Optical Zoom): 1x to 1.8x (highlighted with an orange box)

A callout box with an orange background and a pointer to the 'Optical Zoom' slider contains the text:

光学ズームは1.1～1.2くらいがお勧めです。

At the bottom right of the settings panel are buttons for '保存' (Save) and '破棄' (Discard).

## 感度



(TCP-V) 2021/12/23 10:49:13

カメラの高さ ⓘ  
280 cm

カメラの角度 ⓘ  
チルト 0

詳細 ▲

感度  
誤報を除く 消失した対象物を差し引く

1 18

\* 深度ノイズは、カスタムプロパティの表示が深度の場合にのみ表示されます。

光学ズーム  
1x 1.8x

保存 破棄

感度は5~7がお勧めです。  
(高すぎる値を設定すると誤検知が増えます。)

## 深度ノイズフィルター



(TCP-V) 2021/12/23 10:49:13

カメラの高さ ⓘ  
280 cm

カメラの角度 ⓘ  
チルト 0

詳細 ▲

感度  
誤報を除く 消失した対象物を差し引く

深度ノイズフィルター ⓘ  
1 18  
\* 深度ノイズは、カスタムプロパティの表示が深度の場合にのみ表示されます。

光学ズーム  
1x 1.8x

保存 破棄

深度ノイズフィルタに高い値を設定すると、多くのノイズを除去しようとして、検出漏れが増える。  
低い値を設定すると、より多くの動態を検出ようになります。(誤検知が増える)

## Flow path

ライブ画面で右下のスパナのアイコンをクリックすると現れる「侵入－退出マップ」をONにすると、検出開始(緑)・終了(赤)のポイントが表示されます。

The screenshot shows a live monitoring interface with a top navigation bar containing 'Stereo', 'ライブ' (Live), 'レポート' (Report), and '規則' (Rule). The main area is divided into a video feed on the left and a settings panel on the right. The video feed shows a hallway with a 'Flow Path' overlay, including 'In' and 'Out' points and arrows. The settings panel is titled 'カスタムプロパティ' (Custom Property) and lists various detection rules. The 'Zone Detection' table is also visible.

Counting / FlowPath Counting

規則名	前のトリガー	進入者数	退出者数
Rule-1	2021/12/23 10:55:53	0	1
Rule-2	-	-	-

すべてリセット

Zone Detection

規則名	内部 (people)	滞在 (seconds)		
		平均	最大	最小
Rule-3	-	-	-	-

Flow Path位置は検出開始・終了の中間に設定します。

## 排他エリアとFlow path

